

Meg kell viszont említeni, hogy Segner megosztó egyéniség volt. Nem kedvelte a németeket, a magyar diákokat viszont pártfogolta. Nagy tudása miatt becsülték, de megalkuvást nem ismerő természetét sokan nem kedvelték.

Emlékét elsősorban Debrecen, Pozsony és Halle őrzi több-kevesebb viszonzottsággal. Debrecenben, a Klinika területén, 2017 októberében állították fel újra a Mikus Sándor Kossuth-díjas szobrászművész által 1974-ben készített Segner-szobrot.

A KöMaL 1969. márciusi számában kitűzött **F. 1655.** feladatban igazolni kellett az  $f(x) = ax^3 + bx^2 + cx + d$  ( $a, b, c, d > 0$ ) valós együtthatós polinom  $f(x_0)$  értékének ( $0 < x_0 < 1$ ) grafikus úton való megkeresésére Segner által adott eljárás helyességét.

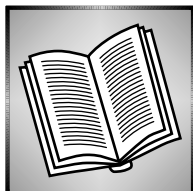
*Dörrie: A diadalmas matematika* című könyvében pedig az *Euler-problémának* a Segner által adott megoldását találjuk meg. Euler 1751-ben Goldbach-hoz írt levelében vetette fel ezt a problémát: „Az  $n$ -oldalú síkbeli konvex sokszög hányféleképpen bontható fel egymást nem metsző átlók segítségével háromszögekre?”

**Kántor Sándorné Varga Tünde**

*Megjegyzés.* 2018 tavaszán jelent meg Kovács László *Segner János András: Egy jeles magyar a 18. századból* című könyve, amely innen letölthető: <http://real.mtak.hu/74845>.

A könyv címlapján látható Reibenstein festménye (<http://math.bme.hu/~hujter/segner.jpg>), az a Segnerről készült arckép, amely a KöMaL hátsó borítóján is látható. Az érdeklődők számára ajánljuk az Érintő online matematikai lapok 2018. júniusi cikkét: <http://ematlap.hu/index.php/interju-portre-2018-06/692-segner-janos-andras-a-matematikatanar>, vagy azt a videót, amelyben Gazda István bemutatja a Segner-kötetet:

[https://drive.google.com/open?id=1MBElpu0P8IKcSxQRx92mu\\_6xpcqppzqy](https://drive.google.com/open?id=1MBElpu0P8IKcSxQRx92mu_6xpcqppzqy).



## Feynman és a legkisebb hatás elve

### Egy emlékezetes feladat

Az 1930-as évek elején történt, hogy a középiskolában unatkozni látszó (később Nobel-díjas fizikus) *Richard Feynman* tanára a következő feladattal kívánta felélnkíteni: Győződjön meg arról, hogy egy eldobott tárgy két adott időpont között (adott repülési idő mellett) éppen azt a röppályát „választja”, amelyet a mechanikai *legkisebb hatás elve* (másnéven *Hamilton-elv*) előír számára [1]. Az elv szerint a repülés kezdeti  $t_1$  és végső  $t_2$  időpontja közötti  $t_2 - t_1 = T$  időben *valamennyi elképzelhető mozgáspálya közül* az valósul meg, amelyen a  $K$  kinetikus és  $V$  poten-

ciális energia különbségének, az  $L(t) = K(t) - V(t)$  függvénynek a mozgás során vett időbeli átlagértéke, amit  $\langle L \rangle$  módon jelölünk, minimális<sup>1</sup>.

Feynman ezt az elvet „elbűvölően érdekesnek” találta, és lelkesedése az évek során sem csökkent. Az addig csak a klasszikus fizikában alapvető hatáselv, pályafogalom Feynman nyomán bekerültek a részecskefizika kvantummechanikai eszköztárába.

Mivel a legkisebb hatás elve a mai középiskolásokat is érdekelheti, nézzük meg Feynman feladatát egy speciális esetben, ahol elegendő az egyenletesen gyorsuló mozgás ismerete, a matematikai analízis módszereire, variációszámításra nincs szükség.

### Az elv működésben

A kiindulási helyzet: valaki  $t_1 = 0$  pillanatban labdát dob fel az  $x_a$  távolságban álló ház  $y_a$  magasan lévő emeleti ablakában várakozó társának. Az ablak vízszintes ( $x$ ) és függőleges ( $y$ ) tengelyeken mért koordinátái a mozgás síkjában  $(x_a, y_a)$ , a labdáé a feldobás pillanatában  $(0, 0)$ . Az iskolában tanultak szerint a labda pályája parabola, a mozgást leíró egyenletek a  $t$  idő függvényében

$$(1) \quad x = ut, \quad y = -\frac{g}{2}t^2 + \left( \frac{uy_a}{x_a} + \frac{gx_a}{2u} \right) t$$

(ahol  $g$  a nehézségi gyorsulás). A repülés teljes  $T$  idejét az  $x$  irányú, állandó  $v_x = u$  sebesség rögzíti:  $T = x_a/u$ . A kicsit szokatlan alakban felírt (1) összefüggésben a függőleges irányú kezdősebességet az  $y(t = T) = y_a$  feltétel rögzíti.

Ha tehát az elv „működik”, akkor például a  $(0, 0)$  és az  $(x_a, y_a)$  pontokon átmenő, ugyanakkora  $T$  repülési idővel, de egy *tetszőlegesen* választott  $a$  paraméterrel jellemzett,

$$(2) \quad x = ut, \quad y = -at^2 + \left( \frac{uy_a}{x_a} + \frac{ax_a}{u} \right) t$$

egyenletekkel leírt parabolapályán az  $L(t) = K(t) - V(t)$  (az ún. Lagrange-függvény) *időbeni átlagértéke*,  $\langle L \rangle$ , bármely  $a \neq g/2$  választása esetén *nagyobb kell legyen*, mint a ténylegesen megvalósuló  $a = g/2$  pálya esetén.

*Megjegyzés.* Az egyszerűség kedvéért feltételezzük, hogy a labda mozgása  $x$  irányban egyenletes. A legkisebb hatás elve megengedné ugyan, hogy másféle időfüggésű mozgásokra is kiszámítsuk a Lagrange-függvény átlagát, és ezek minimumát keressük, de ekkor ismét a variációszámítás matematikai nehézségeibe ütköznénk. Ha olyan mozgások körében keressük a legkisebb hatást, amelyek mindössze egyetlen paramétertől, az  $a$  mennyiségtől függenek, a probléma egy egyváltozós, ráadásul kvadratikus függvény szélsőértékének

<sup>1</sup>A szakirodalomban a „legkisebb hatáson” az  $S = (t_2 - t_1)\langle L \rangle$  *hatásfüggvény* minimumát (általánosan stacionárius, vagyis a pálya kis változtatására „első közelítésben” változatlanul maradó) értékét értik. De mivel  $(t_2 - t_1)$  rögzített,  $S$  minimuma egyben  $\langle L \rangle$  minimuma is. (Az átlagértéket használó megfogalmazás Feynmantól ered [1].) A „pálya” itt nemcsak a pályagörbe *alakjára* vonatkozik, az elv a pályagörbe meghatározásán túl a megvalósuló mozgás teljes, tér- és időbeli leírását adja.

megkeresésére egyszerűsödik, ez pedig elemi úton, (teljes négyzetté alakítással) megoldható.

A (2) egyenletekkel leírt mozgás  $x$  irányban egyenletes,  $y$  irányban egyenletesen gyorsuló, ezért

$$v_x = u, \quad v_y = -2at + \left( \frac{uy_a}{x_a} + \frac{ax_a}{u} \right).$$

Ezzel az  $m$  tömegű tárgy Lagrange-függvénye:

$$\begin{aligned} L = K - V &= \frac{m}{2}(v_x^2 + v_y^2) - mgy = \\ &= \frac{m}{2} \left[ u^2 + \left( -2at + \frac{uy_a}{x_a} + \frac{ax_a}{u} \right)^2 \right] - mg \left[ -at^2 + \left( \frac{uy_a}{x_a} + \frac{ax_a}{u} \right) t \right], \end{aligned}$$

ami  $u = x_a/T$  felhasználásával így is felírható:

$$L = \frac{m}{2} \left[ \frac{x_a^2}{T^2} + \left( -2at + \frac{y_a}{T} + aT \right)^2 \right] - mg \left[ -at^2 + \left( \frac{y_a}{T} + aT \right) t \right].$$

Mivel ez a kifejezés  $t$ -ben kvadratikussá, időbeli átlagértéke elemi számolással megkapható.

$$\langle L \rangle = \langle A \cdot t^2 + B \cdot t + C \rangle = A \langle t^2 \rangle + B \langle t \rangle + C,$$

ahol

$$A = ma(2a + g),$$

$$B = -m(g + 2a) \left( \frac{y_a}{T} + aT \right),$$

$$C = m \left( \frac{x_a^2 + y_a^2}{2T^2} + \frac{a^2 T^2}{2} + ay_a \right)$$

időfüggetlen kifejezések.

Látható, hogy csak  $t^2$  és  $t$  átlagára van szükségünk a  $(0, T)$  intervallumon, ami definíció szerint a függvény alatti terület elosztva az időintervallum hosszával. A  $t^2$  parabola alatti területet a  $(0, T)$  szakaszon már Arkhimédész kiszámította [2], ez  $\frac{1}{3}T^3$ , tehát  $\langle t^2 \rangle = \frac{1}{3}T^2$ , és nyilvánvalóan  $\langle t \rangle = \frac{1}{2}T$ . Ezzel, valamint  $A$ ,  $B$  és  $C$  beírásával kapjuk:

$$\langle L \rangle = \langle K - V \rangle = \frac{m}{2} \left[ \frac{1}{3}T^2 \left( a - \frac{g}{2} \right)^2 + \left( \frac{x_a^2 + y_a^2}{T^2} - gy_a - \frac{g^2 T^2}{12} \right) \right].$$

Ez a kifejezés  $a = \frac{g}{2}$ -nél valóban minimális, bármely „hegyesebb” ( $a > g/2$ ) vagy „laposabb” ( $a < g/2$ ) pálya (és az  $a = 0$  egyenes is) nagyobb  $\langle L \rangle$ -re vezet.

## De honnan tudja a labda?

A legkisebb hatás elve tehát parabolapályákra szorítkozva beigazolódott, de az elv *minden más alakú pályát* tekintetbe véve is a jó eredményt adja [1].<sup>2</sup> De hogyan? A labda ismeri a távoli jövőjét? Tudja minden  $0 < t < T$  pillanatban, merre kell továbbrepülnie ahhoz, hogy a már megtett és a *még hátralévő utat* is magában foglaló egész pályájára számított  $\langle L \rangle$  átlagérték (és vele az  $S$  hatásfüggvény) valamennyi elképzelt pályája közül a legkisebbnek bizonyuljon?

A távoli jövő előrelátása a *klasszikus mechanika szerint* valójában nem szükséges, mert a legkisebb hatás elvéből *matematikailag következnek* a labda *közvetlen* jövőjét minden helyen és időpontban meghatározó Newton-féle mozgásegyenletek (és viszont, a Newton-egyenletekből levezethető a hatáselv), ezért nem csoda, hogy a megvalósuló pálya éppen az, amelyen  $\langle L \rangle$  minimális. A hatáselv a klasszikus mechanikában egyszerűen a mozgásegyenletek matematikailag tömör, előnyös (koordináta-rendszerétől független) megfogalmazásának tekinthető.

De ha ez csak egyszerű matematika, mit talált korának egyik legnagyobb fizikusa (aki idén éppen 100 éves lenne) a legkisebb hatás elvében „elbűvölően érdekesnek”? Hogyan „vizsgálják meg” a részecskék a kvantumfizika Feynman-féle megfogalmazásában az összes elképzelt pályát ahhoz, hogy kiválasszák az optimálisat, a megvalósulót? Erről egy következő írásban lesz szó, ahol a legkisebb hatás elve és néhány további, hasonlóan „cél megfogalmazó” (integrális) fizikai elv kapcsolatára is fény derül.

### Irodalom

- [1] R. P. Feynman, R. B. Leighton, M. Sands: *Mai fizika 6.*, 71. fejezet, Műszaki Könyvkiadó, 1970.
- [2] Simonovits András: *Válogatott fejezetek a matematika történetéből*, 25. old., Typotex, 2009.

Solt György  
Svájc, Zug

## Megoldásvázlatok a 2018/7. szám emelt szintű fizika gyakorló feladatsorához

### Tesztfeladatok

1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15
B	D	A	A	B	A	B	B	A	D	D	C	D	C	B

<sup>2</sup>A legkisebb hatás elvét *L. Euler* (1707–1783) és *J. L. Lagrange* (1736–1813) ilyen irányú eredményeit felhasználva mai formájában *W. R. Hamilton* (1805–1865) fogalmazta meg 1834-ben.